

Inhaltsverzeichnis

Fahrerassistenzsysteme - Von realisierten Funktionen zum vernetzt wahrnehmenden, selbstorganisierenden Verkehr <i>Christoph Stiller</i>	1
Visuelle mobile Wahrnehmung durch Fusion von Disparität und Verschiebung <i>Thao Dang, Christian Hoffmann und Christoph Stiller</i>	21
Informationsfusion für Fahrerassistenzsysteme <i>Wolfgang Niehsen, Rainer Garnitz, Michael Weilkes und Martin Stämpfle</i>	43
Fusionsarchitekturen zur Umfeldwahrnehmung für zukünftige Fahrerassistenzsysteme <i>Klaus Dietmayer, Alexander Kirchner und Nico Kämpchen</i>	59
‘Innervation des Automobils’ und Formale Logik <i>H.-H. Nagel und M. Arens</i>	89
Was nützt es dem Fahrer, wenn Fahrerinformations- und -assistenzsysteme etwas über ihn wissen? <i>Matthias Kopf</i>	117
Erhöhter Fahrernutzen durch Integration von Fahrerassistenz- und Fahrerinformationssystemen <i>Berthold Färber</i>	141
Auswirkungen von Teilautomation auf das Fahren <i>Susanne Buld, Heiko Tietze und Hans-Peter Krüger</i>	161
Evaluierung eines Spurhalteassistenten für das „Honda Intelligent Driver Support System“ <i>Jens Gayko</i>	189
Vision: Von Assistenz zum Autonomen Fahren <i>Ernst Dieter Dickmanns</i>	203

Wirtschaft und gesellschaftliche Akzeptanz: Fahrerassistenzsysteme auf dem Prüfstand

<i>K. Homann</i>	239
Sachverzeichnis	245